

BỘ GIÁO DỤC VÀ ĐÀO TẠO
TRƯỜNG ĐẠI HỌC VINH

CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM
Độc lập - Tự do - Hạnh phúc



LÍ LỊCH KHOA HỌC

1. Thông tin cá nhân

Họ và tên	PHAN QUỐC CƯỜNG	Ngày sinh	20/7/1995
Chức danh khoa học	Thạc sĩ	Giới tính	Nam
Chức vụ hành chính	Trợ lý đào tạo	CMND	187525016
Tên phòng, ban, bộ môn	Công nghệ kỹ thuật ô tô		
Tên cơ quan công tác	Trường Đại học Vinh		
Địa chỉ cơ quan	Số 182 Lê Duẩn	Tỉnh/Thành phố	Tp. Vinh - Nghệ An
Điện thoại cố định		Di động	0914262628
Email	quoccuonghaui207@gmail.com	Fax	
Số tài khoản	5101920153		
Mở tại ngân hàng	BIDV		
Tên chi nhánh NH	BIDV		

2. Quá trình đào tạo

TT	Thời gian	Tên cơ sở đào tạo	Chuyên ngành	Học vị
1	11/2021 - 10/2023	Trường Đại học Công nghiệp Hà Nội	Kỹ thuật Cơ khí Động lực	Bồi dưỡng chuyên môn
2	05/2022 - 01/2023	Trường Đại học Vinh	Bồi dưỡng Tiếng Anh B1	

3. Quá trình công tác

TT	Thời gian	Cơ quan công tác	Địa chỉ và Điện thoại	Chức vụ
----	-----------	------------------	-----------------------	---------

4. Ngoại ngữ

TT	Loại chứng chỉ	Trình độ	Ngày cấp	Nơi cấp
1	Tiếng Anh	B2	31/07/2023	Đại Học Vinh

5. Kinh nghiệm và thành tích nghiên cứu

5.1. Hướng nghiên cứu chính theo đuổi trong 5 năm gần đây

5.2. Kết quả nghiên cứu đã được công bố hoặc đăng ký trong 5 năm gần nhất

TT	Tên đề tài/dự án	Cơ quan tài trợ kinh phí	Thời gian thực hiện	Vai trò
1	NGHIÊN CỨU ĐỔI MỚI NỘI DUNG, PHƯƠNG PHÁP GIẢNG DẠY VÀ ĐÁNH GIÁ CHƯƠNG TRÌNH ĐÀO TẠO NGÀNH CÔNG NGHỆ KỸ THUẬT Ô TÔ THEO TIẾP CẬN CDIO		01/2021 - 06/2021	Thành viên

TT	Tên đề tài/dự án	Cơ quan tài trợ kinh phí	Thời gian thực hiện	Vai trò
2	NGHIÊN CỨU ĐỔI MỚI NỘI DUNG, PHƯƠNG PHÁP GIẢNG DẠY VÀ ĐÁNH GIÁ CHƯƠNG TRÌNH ĐÀO TẠO NGÀNH CÔNG NGHỆ KỸ THUẬT Ô TÔ THEO TIẾP CẬN CDIO		01/2021 - 06/2022	Thành viên

5.3. Kết quả nghiên cứu đã được công bố hoặc đăng ký

TT	Năm công bố	Tên công trình	Tên tạp chí NXB/Số, Tập, Trang đăng công trình	ISSN/ISBN	Minh chứng
1	2024	Thiết kế bộ điều khiển mờ thích ứng cho điều khiển hành trình thích ứng của xe điện sử dụng động cơ DC: Lý thuyết và thực nghiệm	Hội nghị quốc tế về tính bền vững và công nghệ mới nổi cho sản xuất thông minh		Có
2	2024	Điều khiển theo dõi quỹ đạo cho robot độ cứng biến đổi 1-DOF bao gồm động lực học của bộ truyền động khí nén	Hội nghị quốc tế lần thứ 27 về cơ điện tử (ICMT) năm 2024		Có

Xác nhận của cơ quan công tác
(Nếu khác tổ chức chủ trì đề tài)

....., ngày tháng năm
Người khai